

Vector Tangente y Vector Normal

Definición 1. Dada una superficie $S = f(D)$ descrita por la función $f : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$f(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$

de clase c^1 con $(u, v) \in D$ y dado un punto $(u_0, v_0) \in D$ definimos los vectores

$$\frac{\partial f}{\partial u}(u_0, v_0) = \left(\frac{\partial x}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial y}{\partial u}(u_0, v_0), \frac{\partial z}{\partial u}(u_0, v_0) \right)$$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(u_0, v_0) = \left(\frac{\partial x}{\partial v}(u_0, v_0), \frac{\partial y}{\partial v}(u_0, v_0), \frac{\partial z}{\partial v}(u_0, v_0) \right)$$

donde dichos vectores son tangentes a la superficie en el punto dado $(x_0, y_0, z_0) = f(u_0, v_0)$

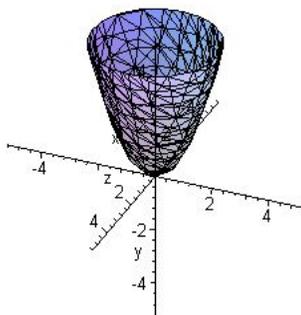
Definición 2. Si llamo $T_u = \frac{\partial f}{\partial u}$ y $T_v = \frac{\partial f}{\partial v}$ al ser vectores linealmente independientes con ellos puedo generar el vector $T_u \times T_v$ el cual es normal a la superficie en un punto dado.

y con estos elementos puedo determinar un plano tangente a una superficie dada en un punto dado.

Definición 3. Una superficie es suave si en cada punto de ella puedo definir un plano tangente, es decir Una superficie es suave en $f(u_0, v_0)$ si $T_u \times T_v \neq 0$ en (u_0, v_0) , y la superficie es suave si es suave en todos los puntos $f(u_0, v_0) \in S$

En caso de que $T_u \times T_v = 0$ para algun o algunos puntos de una superficie, entonces ahí no se puede definir un plano tangente.

Ejemplo Vamos a considerar la superficie de un cono y en ella vamos a comprobar que no se puede definir un plano tangente en el origen



Una ecuación paramétrica para un cono es $x = u \cos(v)$, $y = u \sin(v)$, $z = u$ con $u \geq 0$, tenemos entonces que

$$T_u = (\cos(v), \sin(v), 1) \quad T_v = (-u \sin(v), u \cos(v), 0)$$

∴

$$T_u \times T_v = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \cos(v) & \sin(v) & 1 \\ -u \sin(v) & u \cos(v) & 0 \end{vmatrix} = (-u \cos(v), -u \sin(v), u)$$

En nuestro ejemplo si $(u, v) = (0, 0)$ entonces $T_u \times T_v = (0, 0, 0)$ por lo tanto en el origen de nuestra superficie (cono) no se puede definir un plano tangente

Plano Tangente

Si una superficie parametrizada $\phi : D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ es suave en $\phi(u_0, v_0)$, esto es $T_u \times T_v \neq \vec{0}$ en (u_0, v_0) definimos el plano tangente a la superficie en $\phi(u_0, v_0)$ como el plano determinado por los vectores T_u, T_v así $n = T_u \times T_v$ es normal a la superficie y una ecuación del plano tangente esta dada por

$$(x - x_0, y - y_0, z - z_0) \cdot n = 0$$

dond n se evalua en (u_0, v_0) y (x_0, y_0, z_0) es un punto sobre la superficie.

Ejemplo Sea $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dada por $x = u \cos(v)$, $y = u \sin(v)$, $z = u^2 + v^2$

- a) ¿Donde existe el plano tangente?
 - b) Halle el plano tangente para $\phi(1, 0)$
- Para a) tenemos que

$$T_u = (\cos(v), \sin(v), 2u) \quad T_v = (-u \sin(v), u \cos(v), 2v)$$

∴

$$T_u \times T_v = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \cos(v) & \sin(v) & 2u \\ -u \sin(v) & u \cos(v) & 2v \end{vmatrix} = (2v \sin(v) - 2u^2 \cos(v), -2v \cos(v) - 2u^2 \sin(v), u)$$

∴ $T_u \times T_v \neq \vec{0}$ para $(u, v) \neq (0, 0)$ ∴ para $(u, v) \neq (0, 0) \exists$ un plano tangente

Para b) tenemos que

$\phi(1, 0) = (1 \cos(0), 1 \sin(0), 1^2 + 0^2) = (1, 0, 1)$ por otro lado $T_u \times T_v$ evaluados en $(1, 0, 1)$ nos da $n = (2(0) \sin(0) - 2(1)^2 \cos(0), -2(0) \cos(0) - 2(1)^2 \sin(0), 1) = (-2, 0, 1)$ ∴ una ecuación del plano tangente en $(1, 0, 1)$ es:

$$\begin{aligned} (-2, 0, 1) \cdot ((x, y, z) - (1, 0, 1)) &= (-2, 0, 1) \cdot (x - 1, y, z - 1) = -2(x - 1)(z - 1) \\ &\Rightarrow -2x + 2 + z - 1 = 0 \Rightarrow z = 2x - 1 \end{aligned}$$

Ejemplo Supóngase que una superficie S es la gráfica de una función diferenciable $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. una forma paramétrica de ella sería $f(x, y) = (x, y, F(x, y))$ por lo tanto

$$T_x = \left(1, 0, \frac{\partial F}{\partial x}\right) \quad T_y = \left(0, 1, \frac{\partial F}{\partial y}\right)$$

Los cuales son siempre linealmente independientes, por lo tanto dado un punto $(u_0, v_0) \in S$ podemos definir un plano tangente el cual tendría como vector normal

$$n = T_x \times T_y = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 0 & \frac{\partial g}{\partial u} \\ 0 & 1 & \frac{\partial g}{\partial v} \end{vmatrix} = \left(-\frac{\partial F}{\partial x}, -\frac{\partial F}{\partial y}, 1 \right)$$

por lo tanto una la ecuación del plano tangente a la superficie S en un punto dado $(x_0, y_0, F(x_0, y_0))$ es:

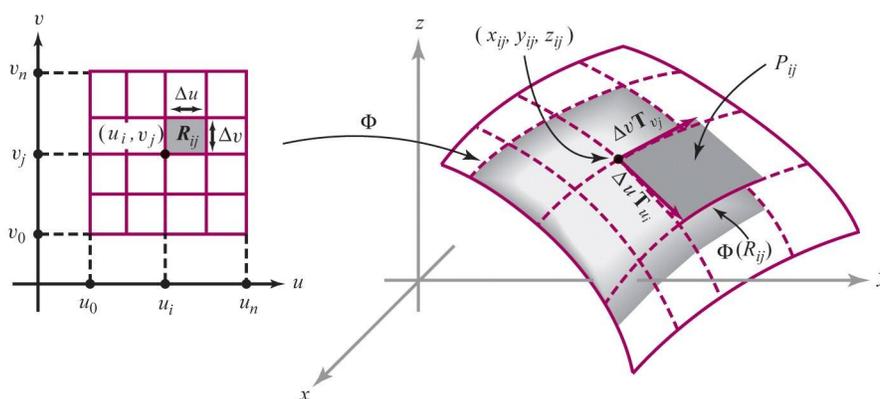
$$(x - x_0, y - y_0, z - z_0) \cdot \left(-\frac{\partial F}{\partial x}, -\frac{\partial F}{\partial y}, 1 \right) = 0$$

Área de una Superficie Paramétrica

Supóngase que una superficie S es la gráfica de una función diferenciable $F : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. $z = F(x, y)$, y sea

$$P = \{R_{ij} \mid 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m\}$$

una partición de la región D en rectángulos $R_{ij} = [u_i, u_i + \Delta u_i] \times [v_j, v_j + \Delta v_j]$



Sea R_{ij} el rectángulo en D con vértices (u_i, v_j) , $(u_i + \Delta u_i, v_j)$, $(u_i, v_j + \Delta v_j)$, $(u_i + \Delta u_i, v_j + \Delta v_j)$ estos vértices bajo f caen en un rectángulo curvo

$$f(u_i, v_j), f(u_i + \Delta u_i, v_j), f(u_i, v_j + \Delta v_j), f(u_i + \Delta u_i, v_j + \Delta v_j)$$

si f es suave entonces

$$f(u_i + \Delta u_i, v_j) - f(u_i, v_j) \approx T_u(u_i, v_j)\Delta u_i$$

$$f(u_i, v_j + \Delta v_j) - f(u_i, v_j) \approx T_v(u_i, v_j)\Delta v_j$$

por lo tanto el área del paralelogramo generado por los vectores $T_u(u_i, v_j)\Delta u_i$ y $T_v(u_i, v_j)\Delta v_j$ esta dada por

$$\|T_u(u_i, v_j)\Delta u_i \times T_v(u_i, v_j)\Delta v_j\| = \|T_u(u_i, v_j) \times T_v(u_i, v_j)\| \Delta u_i \Delta v_j$$

∴ Si consideramos la suma de todas las áreas dada una partición de la superficie nos aproximaremos a su área total, tenemos entonces que

$$\text{área}(S) \approx \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m \|T_u(u_i, v_j) \times T_v(u_i, v_j)\| \Delta u_i \Delta v_j$$

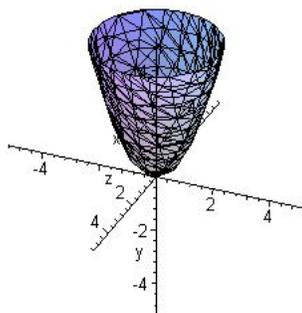
Considerando una partición suficientemente grande tenemos que:

$$\text{área}(S) = \lim_{n,m \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m \|T_u(u_i, v_j) \times T_v(u_i, v_j)\| \Delta u_i \Delta v_j = \iint_D \|T_u \times T_v\| du dv$$

Ejemplo Calcule el área de la porción del paraboloides $z = x^2 + y^2$ que esta comprendida entre los planos $z = 0, z = 1$

sol.-

La intersección del paraboloides con el plano $z = 0$ es el punto $(0,0)$ y con el plano $z = 1$ es la circunferencia $x^2 + y^2 = 1$ por lo que la región limitada por la proyección de dicha circunferencia sobre el plano XY es $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | x^2 + y^2 \leq 1\}$



Podemos entonces considerar la siguiente parametrización

$$r(x, y) = \{x, y, x^2 + y^2\}$$

de esta manera $S = r(D)$, siendo S la superficie descrita se tiene que

$$r_x = \frac{\partial r}{\partial x} = (1, 0, 2x) \quad r_y = \frac{\partial r}{\partial y} = (0, 1, 2y) \quad \therefore \quad n(x, y) = r_x \times r_y = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 0 & 2x \\ 0 & 1 & 2y \end{vmatrix} = (-2x, -2y, 1)$$

∴ el área de la superficie sera

$$\begin{aligned} a(s) &= \iint_D \|r_x \times r_y\| \, dx dy = \iint_D \sqrt{(-2x)^2 + (-2y)^2 + 1} \, dx dy = \iint_D \sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1} \, dx dy \\ &\stackrel{\text{polares}}{=} \int_0^1 \int_0^{2\pi} \sqrt{4r^2 + 1} r \, d\theta dr = 2\pi \int_0^1 \sqrt{4r^2 + 1} r \, dr \stackrel{\substack{u=4r^2+1 \\ du=8r}}{=} = \frac{2\pi}{8} \int_1^5 \sqrt{u} \, du = \frac{2\pi}{8} \left[\frac{2}{3} u^{\frac{3}{2}} \Big|_1^5 \right] \\ &= \frac{\pi}{4} \left[\frac{2}{3} 5^{\frac{3}{2}} - \frac{2}{3} \right] = \frac{\pi}{6} (5\sqrt{5} - 1) \end{aligned}$$