Resumiendo:

$\mathfrak{A} \models ZF_1$ si y solo si hay $x \in A$ tal que $x_R = \emptyset$

$\mathfrak{A} \models ZF_2$ si y solo si $x, y \in A$ y $x_R = y_R \Rightarrow x = y$

$\mathfrak{A} \models ZF_3$ si y solo si $x, y \in A$ entonces hay $z \in A$ tal que $z_R = \{x, y\}$

$\mathfrak{A} \models ZF_4$ si y solo si $x \in A$ entonces hay $z \in A$ tal que $z_R = \{ w \in A \mid \exists y(y \in x_R \wedge w \in y_R) \}$

$\mathfrak{A} \models ZF_5$ si y solo si $x \in A$ entonces hay $z \in A$ tal que $z_R = \{ w \in A \mid w_R \subseteq x_R \}$

$\mathfrak{A} \models ZF_6$ si y solo si $x \in A$ entonces hay $z \in A$ tal que $z_R = \{ w \in A \mid w \in x_R \wedge \varphi^{\mathfrak{A}}(w) \}$

$\mathfrak{A} \models ZF_8$ si y solo si $x \in A$ entonces hay $z \in A$ tal que $z_R = F[x_R]$

Rieger observo la tablita anterior y se le ocurrió una condición necesaria (más no suficiente) para que $\mathfrak{A} = (A, R)$ sea modelo de ZF^- ...¡Intenta descubrir lo mismo que el antes de leer el próximo capítulo!